

Solution : TP1:Rappel sur MATLAB

Solution de l'exemple 2:

```
%-----plot  
x = 0:pi/100:2*pi;  
y = sin(x);  
z = cos(x);  
plot(x,y)  
hold on  
plot(x,z)
```

2/ Solution :

```
%----- eq2 ordre -----  
clc ; close all ;clear all;  
a= input ('entrer a= ');  
b= input ('entrer b= ');  
c= input ('entrer c= ');  
delta= b.^2-4*a*c;  
if delta <0  
    fprintf('L"équation n"admet pas de solution réelle \n');  
elseif delta ==0  
    x1=-b/(2*a);  
    fprintf('L"équation admet une solution double \n x1=x2=%f\n ',x1);  
elseif delta >0  
    x1=(-b+sqrt(delta))./2*a;  
    x2=(-b-sqrt(delta))./2*a;  
    fprintf('L"équation admet deux solution réelle \n x1=%f\n x2=%f ',x1,x2);  
end
```